

# เอกสารประกอบการบรรยาย วิชา คม333 เคมีอินทรีย์ 2

## สมมาตรของโมเลกุล และการประยุกต์ใช้ (Molecular symmetry and applications)

อาจารย์ ดร. วีรินทร์ดา ทะปะละ  
สาขาวิชาเคมี คณะวิทยาศาสตร์ มหาวิทยาลัยแม่โจ้  
ปีการศึกษา 2/2565

# Selected references

---

1. P.H. Walton, **Beginning Group Theory for Chemistry**, Oxford University Press, 1998.
2. A.M. Lesk, **Introduction to Symmetry and Group Theory for Chemists**, Kluwer Academic Publishers, 2004.
3. P.W. Atkins, T.L. Overton, J.P. Rourke, M.T. Weller, F.A. Armstrong, **Shriver and Atkins' Inorganic Chemistry**, 5<sup>th</sup> Edition, W. H. Freeman and Company New York, 2010.
4. G.L. Miessler, D.A. Tarr, **Inorganic Chemistry**, 3<sup>th</sup> Edition, Pearson Prentice Hall, 2004.
5. C.E. Housecroft, A.G. Sharpe, **Inorganic Chemistry**, 2<sup>nd</sup> Edition, Pearson Prentice Hall, 2005.
6. อภินภัส รุจิวัตร, สมมาตรโมเลกุลเบื้องต้นสำหรับนักเคมี, ภาควิชาเคมี คณะวิทยาศาสตร์ มหาวิทยาลัยเชียงใหม่, 2550.

# สมมาตรมูลฐาน และ การกระทำสมมาตร

## (Symmetry elements & Symmetry operations)

| Element                                  | Symbol   | Operation                                                                       |
|------------------------------------------|----------|---------------------------------------------------------------------------------|
| แกนหมุนสมมาตร<br>(Proper axis)           | $C_n$    | การหมุนรอบแกนหมุน $360/n$ องศา                                                  |
| ระนาบสมมาตร<br>(Symmetry plane)          | $\sigma$ | การสะท้อนผ่านระนาบ                                                              |
| แกนหมุนสะท้อน<br>(Improper axis)         | $S_n$    | 1. การหมุนรอบแกนหมุน $360/n$ องศา<br>2. แล้วสะท้อนผ่านระนาบที่ตั้งฉากกับแกนหมุน |
| จุดศูนย์กลางสมมาตร<br>(Inversion center) | $i$      | ย้ายทุกจุด $(x,y,z)$ ไปยัง $(-x,-y,-z)$                                         |
| เอกลักษณ์<br>(Identity)                  | $E$      | การไม่กระทำการใดๆ เลย                                                           |

# การหาพอยท์กรุปของโมเลกุล

## 1. กรุปพิเศษ

- Linear: ไม่มี  $i$  ( $C_{\infty v}$ ), มี  $i$  ( $D_{\infty h}$ )
- Tetrahedral ( $T_d$ ), Octahedral ( $O_h$ ), Icosahedral ( $I_h$ )

## 2. ไม่มีทั้งแกน $C_n$ และ $S_n$

- $E$  ( $C_1$ ),  $\sigma$  ( $C_s$ ),  $i$  ( $C_i$ )

## 3. มีเฉพาะ $S_n$ : $S_4$ , $S_6$ ,...

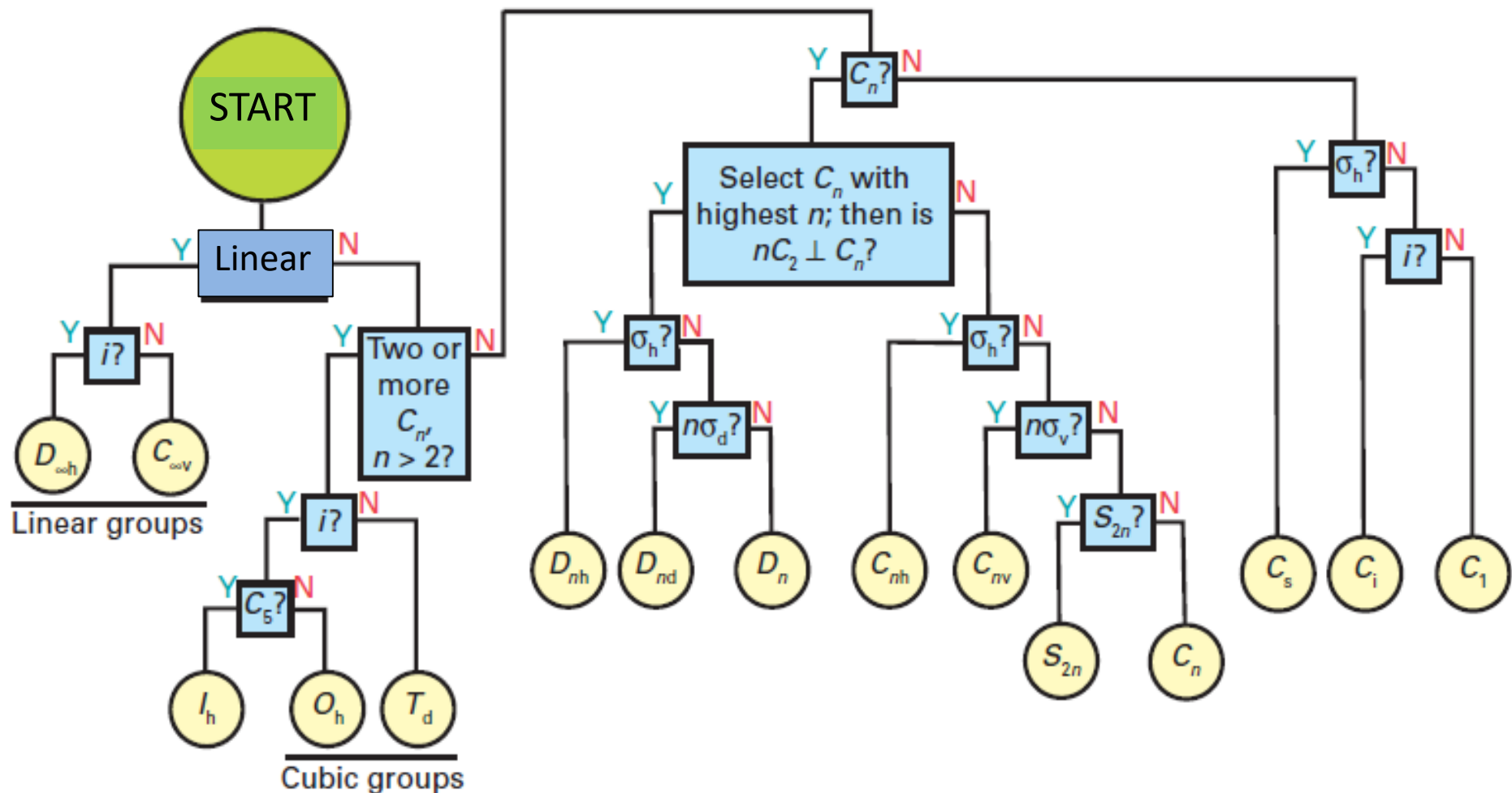
## 4. มี $C_n$ แต่ไม่มี $nC_2 \perp C_n$

- ไม่มี  $\sigma$  ( $C_n$ )
- $\sigma_h$  ( $C_{nh}$ )
- $n\sigma_v$  ( $C_{nv}$ )

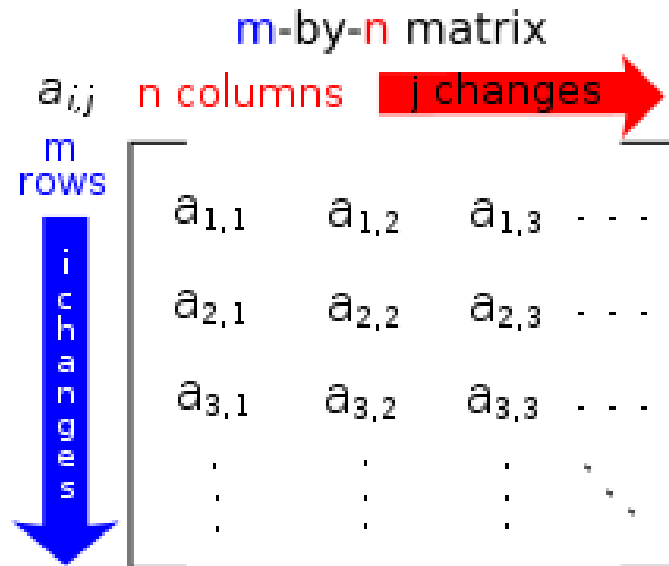
## 5. มี $C_n$ และมี $nC_2 \perp C_n$

- ไม่มีกลุ่ม  $\sigma$  ( $D_n$ )
- $\sigma_h$  ( $D_{nh}$ )
- $n\sigma_d$  ( $D_{nd}$ )

# การหาพอยท์กรุปโดยใช้ “Decision tree”



# การใช้เมทริกซ์เป็นตัวแทนการกระทำสมมาตร



การคูณ matrix

$$C_{ij} = \sum A_{ik} \times B_{kj}$$

$C_{ij}$  = product matrix, with  $i$  rows and  $j$  columns

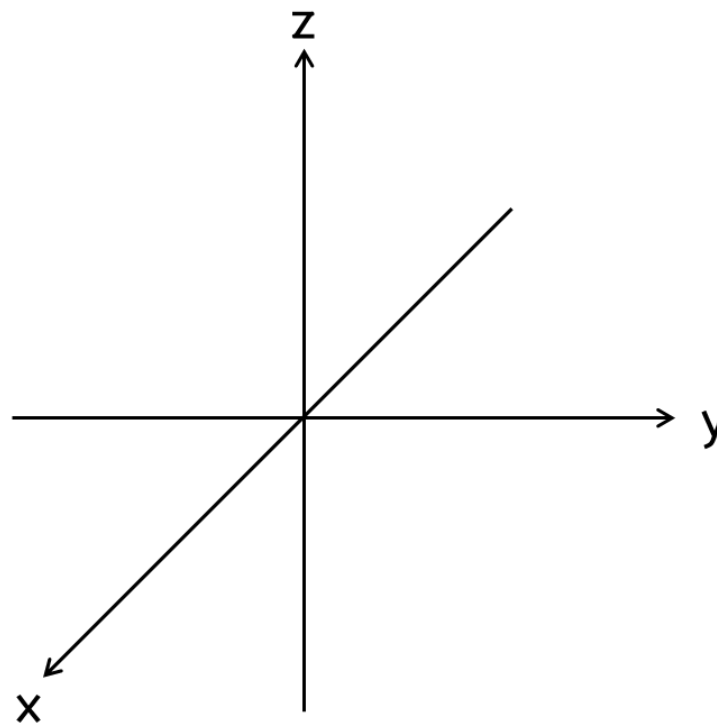
$A_{ik}$  = initial matrix, with  $i$  rows and  $k$  columns

$B_{kj}$  = initial matrix, with  $k$  rows and  $j$  columns

$${}^i_k \begin{bmatrix} 1 & 5 \\ 2 & 6 \end{bmatrix} \times \begin{bmatrix} 7 & 3 \\ 4 & 8 \end{bmatrix}^k_j = \begin{bmatrix} (1)(7) + (5)(4) & (1)(3) + (5)(8) \\ (2)(7) + (6)(4) & (2)(3) + (6)(8) \end{bmatrix}^i_j = \begin{bmatrix} 27 & 43 \\ 38 & 54 \end{bmatrix}^i_j$$

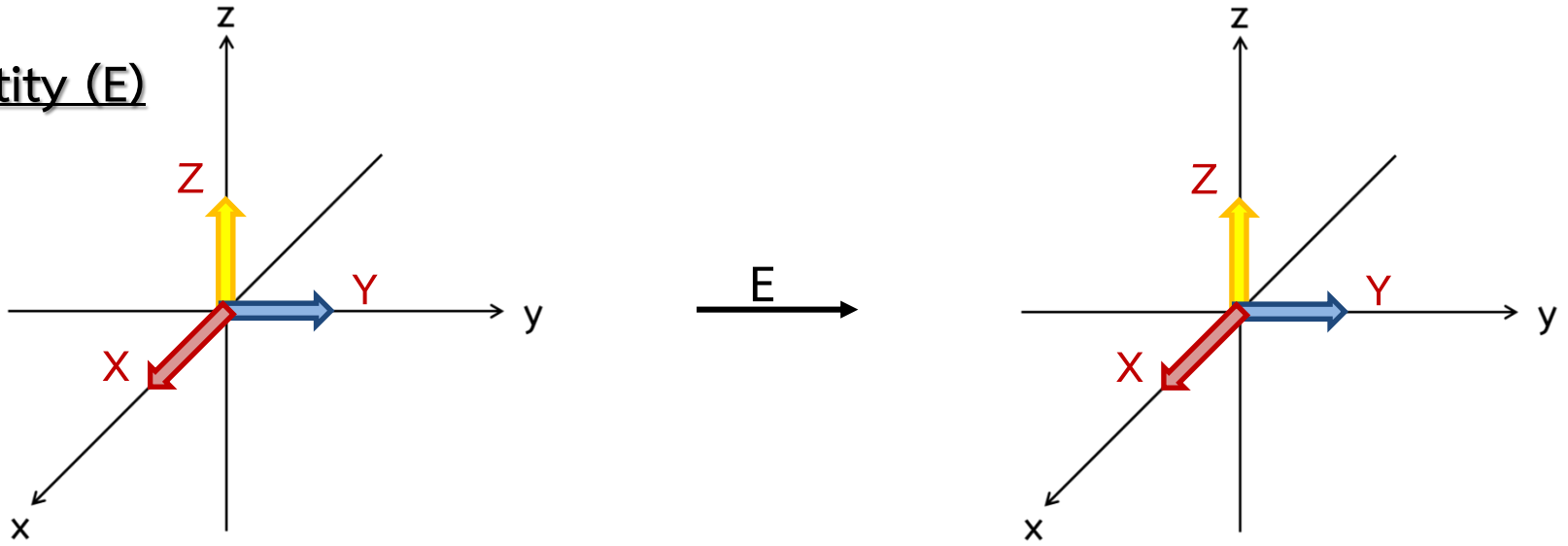
## การใช้ matrix อธิบายการกระทำสมมาตรของโมเลกุล

- Identity (E)
- Inversion (i)
- Reflection ( $\sigma$ )
- Rotation ( $C_n$ )
- Rotation-Reflection ( $S_n$ )



แกนคาร์ทีเซียน (cartesian coordinate)

# 1) Identity (E)



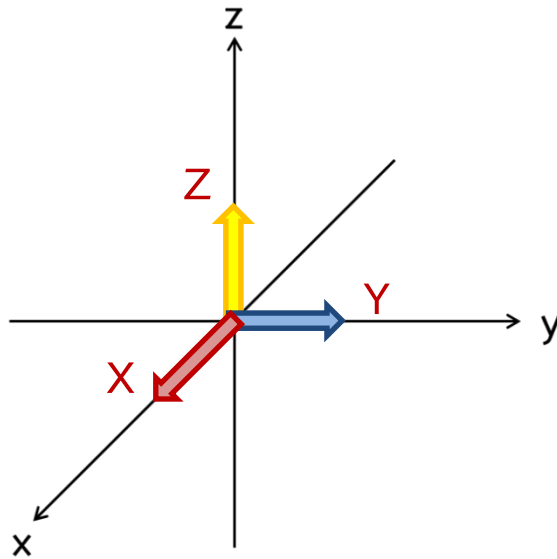
$$\begin{bmatrix} ??? \\ \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix}$$

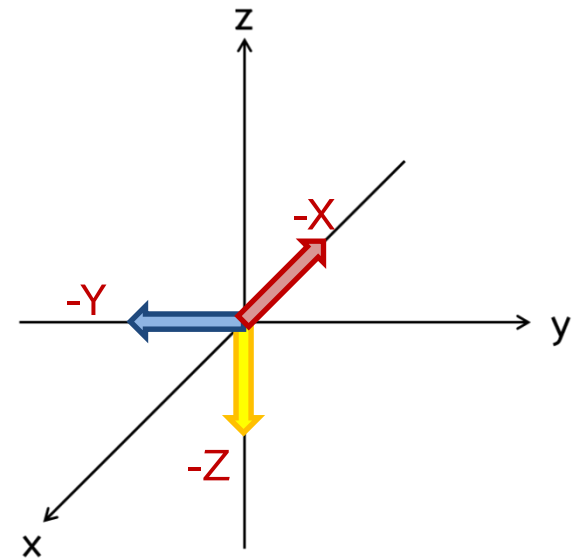
แคแรคเตอร์ของ matrix ( $\chi$ ) = 3

(ผลบวกของสมาชิกในเส้นทแยงมุม)

## 2) Inversion (i)



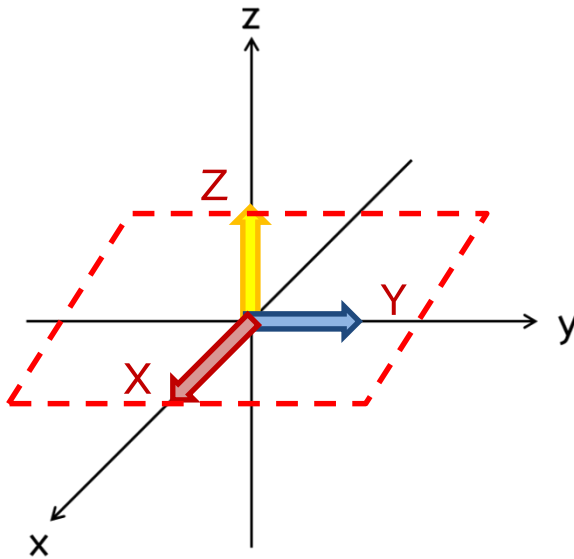
$\xrightarrow{i}$



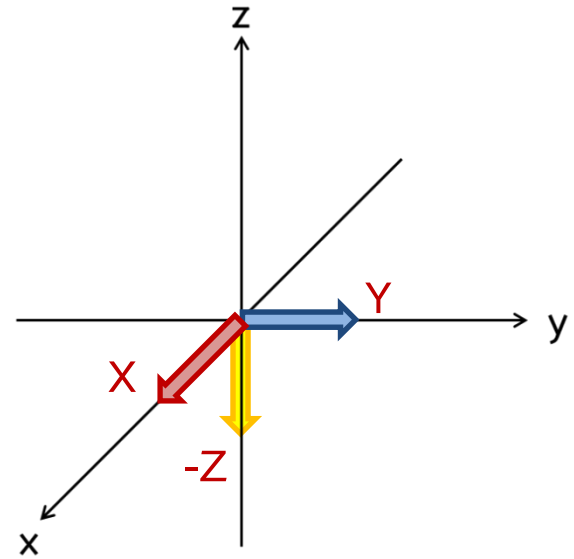
$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -X \\ -Y \\ -Z \end{bmatrix}$$

$$\chi(i) = -3$$

### 3) Reflection ( $\sigma$ )



$\sigma_{xy}$



$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X \\ Y \\ -Z \end{bmatrix}$$

$$\chi(\sigma_{xy}) = 1$$

Matrix ที่ใช้อธิบาย  $\sigma_{xy}$  คือ

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

Matrix ของ  $\sigma_{xz} \Rightarrow$

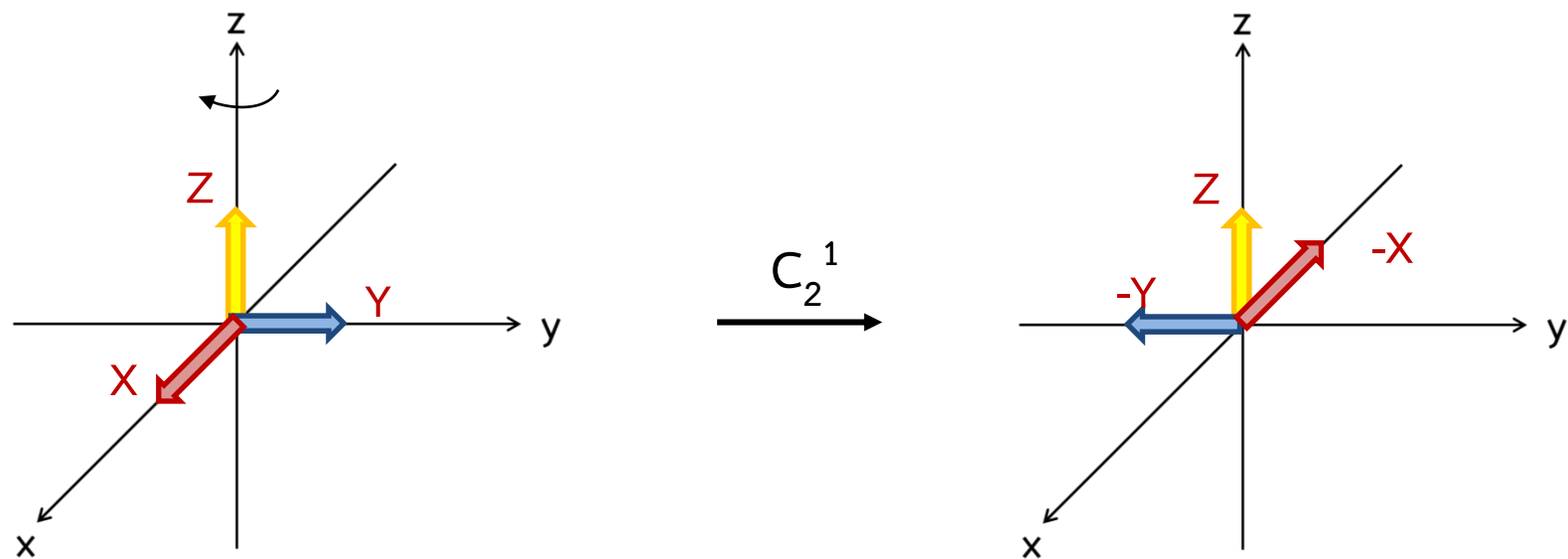
$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

Matrix ของ  $\sigma_{yz} \Rightarrow$

$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

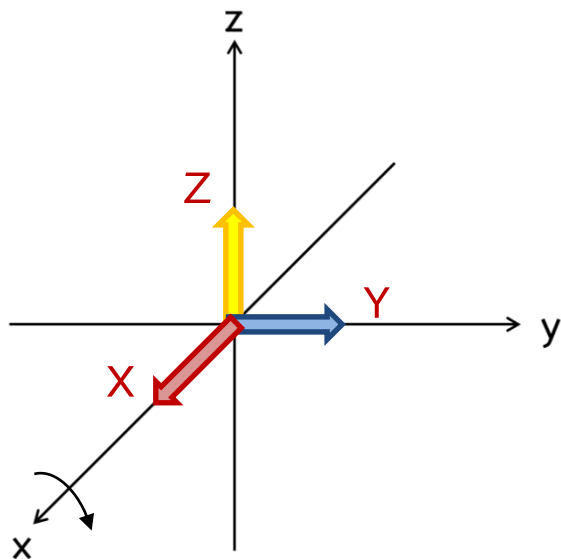
$$\chi(\sigma) = 1$$

#### 4) Rotation ( $C_n$ )

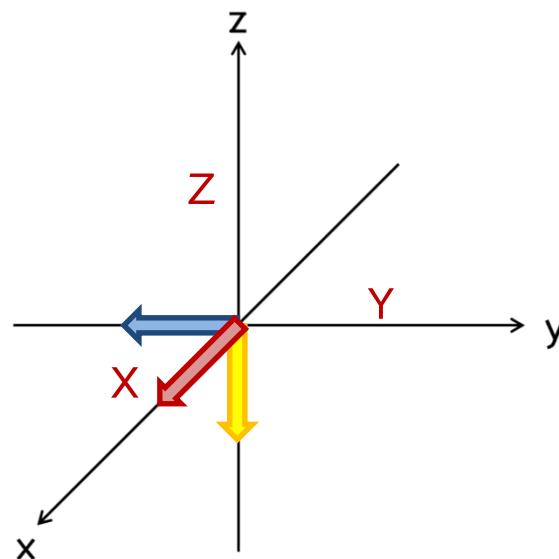


$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -X \\ -Y \\ Z \end{bmatrix}$$

$$\chi(C_2) = -1$$



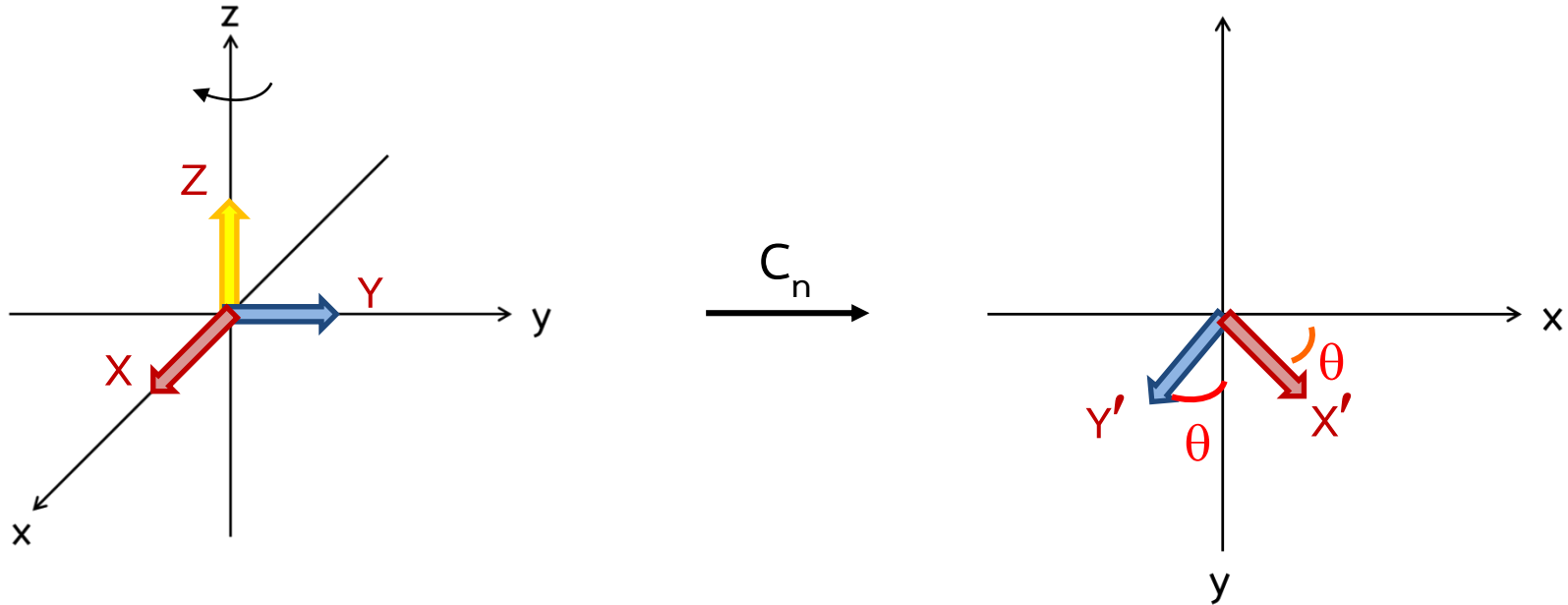
$C_2^1$

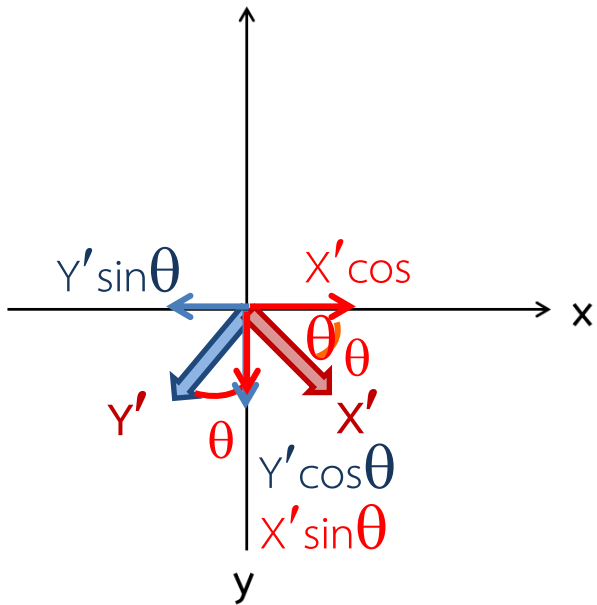


$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X \\ -Y \\ -Z \end{bmatrix}$$

$$\chi(C_2) = -1$$

จงหา matrix ที่เป็นตัวแทนแสดงผลของการหมุนรอบแกนหมุน  $C_n$  ในแนวแกน  $z$  เป็นมุม  $\theta$





$$\begin{bmatrix} \cos\theta & -\sin\theta & 0 \\ \sin\theta & \cos\theta & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X'\cos\theta - Y'\sin\theta \\ X'\sin\theta + Y'\cos\theta \\ Z \end{bmatrix}$$

$$\chi(C_n) = 1 + 2\cos\theta$$

ตัวอย่าง  $\theta = 180^\circ$

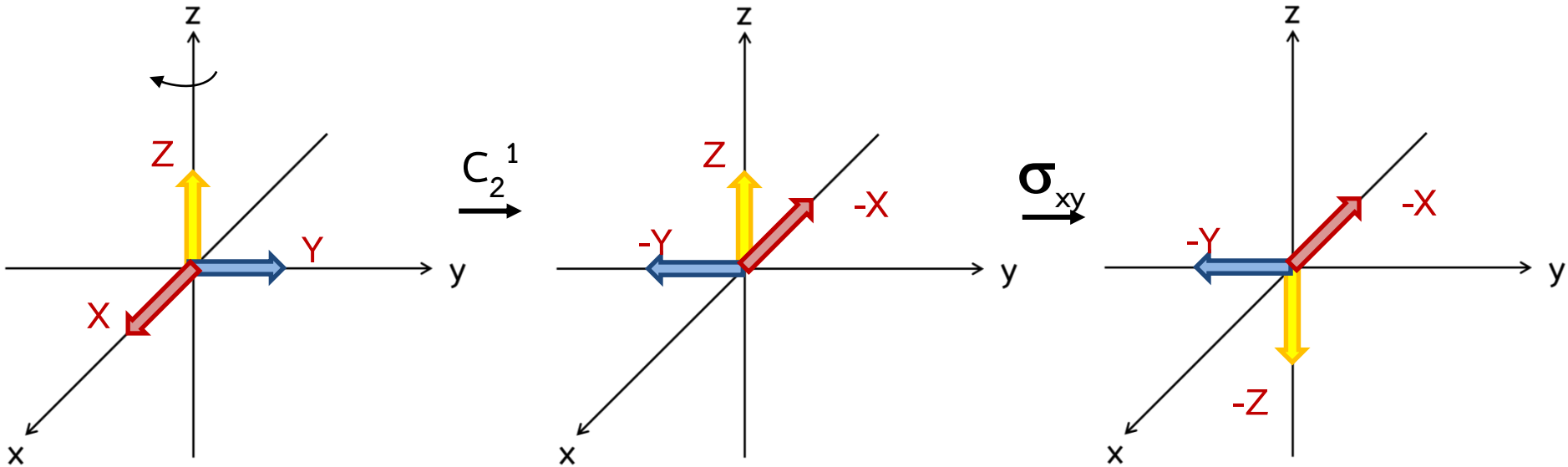
$$\begin{aligned} X &= X'\cos\theta - Y'\sin\theta \\ Y &= X'\sin\theta + Y'\cos\theta \\ Z &= Z \end{aligned}$$

$$\begin{bmatrix} \cos 180 & -\sin 180 & 0 \\ \sin 180 & \cos 180 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\chi(C_2) = -1$$

## 5) Rotation-Reflection ( $S_n$ )

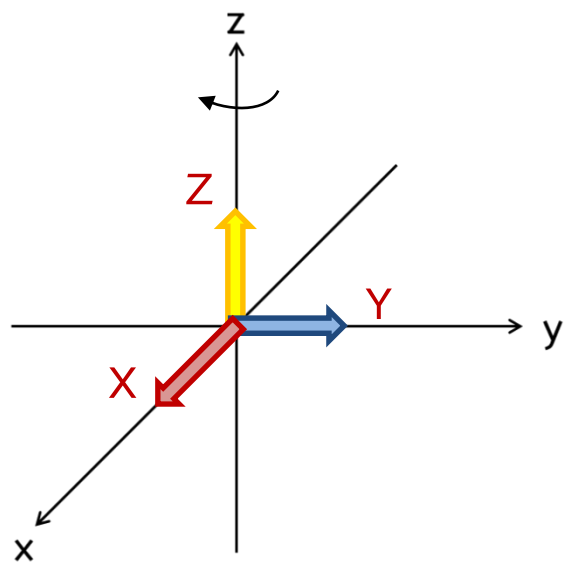
ตัวอย่าง การกระทำ  $S_2$  ตามแกน Z



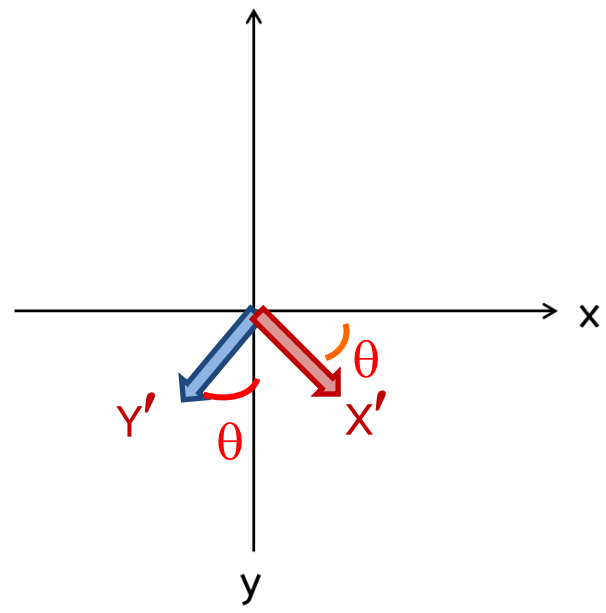
$$\begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

$$\chi(S_2) = -3$$

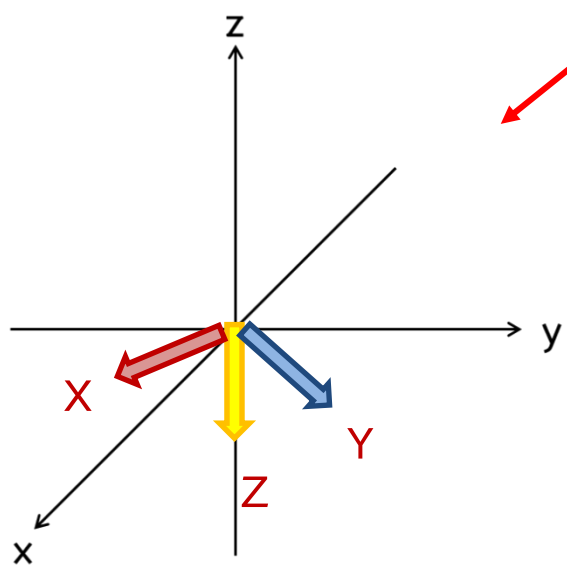
matrix ที่เป็นตัวแทนแสดงผลของ  $S_n$  ในแนวแกน  $z$  เป็นมุม  $\theta$

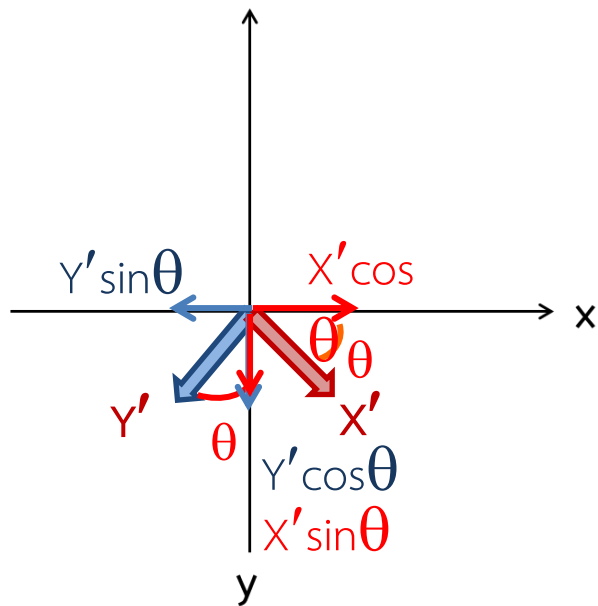


Rotate (z)



Reflect (xy)





$$X = X' \cos \theta - Y' \sin \theta$$

$$Y = X' \sin \theta + Y' \cos \theta$$

$$Z = -Z$$

$$\begin{bmatrix} \cos \theta & -\sin \theta & 0 \\ \sin \theta & \cos \theta & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} X \\ Y \\ Z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} X' \cos \theta - Y' \sin \theta \\ X' \sin \theta + Y' \cos \theta \\ -Z \end{bmatrix}$$

$$\chi(C_n) = -1 + 2\cos \theta$$

## สรุป: แคลแรกเตอร์ของ matrix ( $\chi$ )

$$\diamond \chi(E) = 3$$

$$\diamond \chi(i) = -3$$

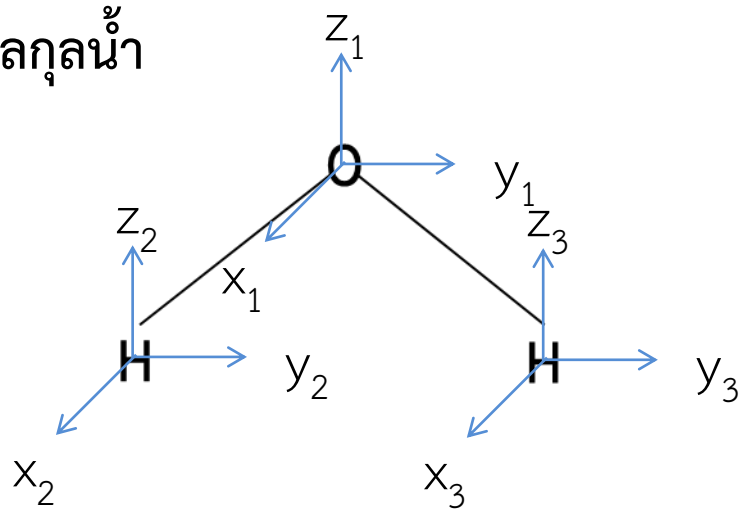
$$\diamond \chi(\sigma) = 1$$

$$\diamond \chi(C_n) = 1 + 2\cos\theta$$

$$\diamond \chi(S_n) = -1 + 2\cos\theta$$

$$\theta = 360/n^\circ$$

ตัวอย่าง จงหา matrix เพื่อเป็นตัวแทนการกระทำสมมาตรที่มีต่อการกระจัดของแต่ละอะตอมในโมเลกุลน้ำ



$$\begin{bmatrix}
 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 \hline
 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \\
 \hline
 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1 & 0 \\
 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 1
 \end{bmatrix}$$

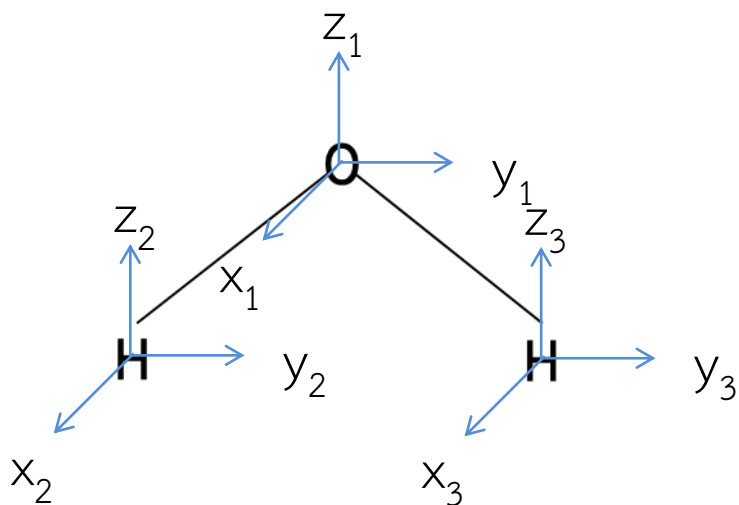
E :

$$\begin{bmatrix} \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \\ \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \\ x_2 \\ y_2 \\ z_2 \\ x_3 \\ y_3 \\ z_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \\ x_2 \\ y_2 \\ z_2 \\ x_3 \\ y_3 \\ z_3 \end{bmatrix}$$

???

$\chi = 9$

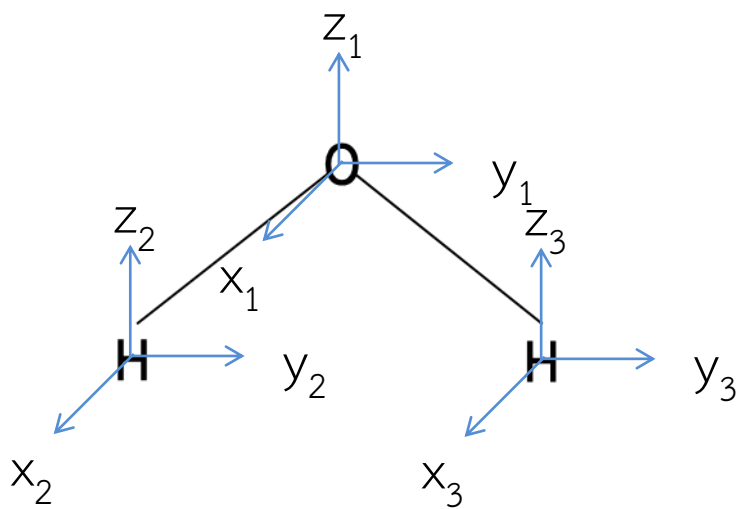
ตัวอย่าง จงหา matrix เพื่อเป็นตัวแทนการกระทำสมมาตรที่มีต่อการกระจัดของแต่ละอะตอมในโมเลกุลน้ำ



$C_2^1(z)$  :

|    |    |   |    |    |   |    |    |   |   |
|----|----|---|----|----|---|----|----|---|---|
| -1 | 0  | 0 | 0  | 0  | 0 | 0  | 0  | 0 | 0 |
| 0  | -1 | 0 | 0  | 0  | 0 | 0  | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0  | 1 | 0  | 0  | 0 | 0  | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0  | 0 | 0  | 0  | 0 | -1 | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0  | 0 | 0  | 0  | 0 | 0  | -1 | 0 | 0 |
| 0  | 0  | 0 | 0  | 0  | 0 | 0  | 0  | 1 | 0 |
| 0  | 0  | 0 | -1 | 0  | 0 | 0  | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0  | 0 | 0  | -1 | 0 | 0  | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0  | 0 | 0  | 0  | 1 | 0  | 0  | 0 | 0 |

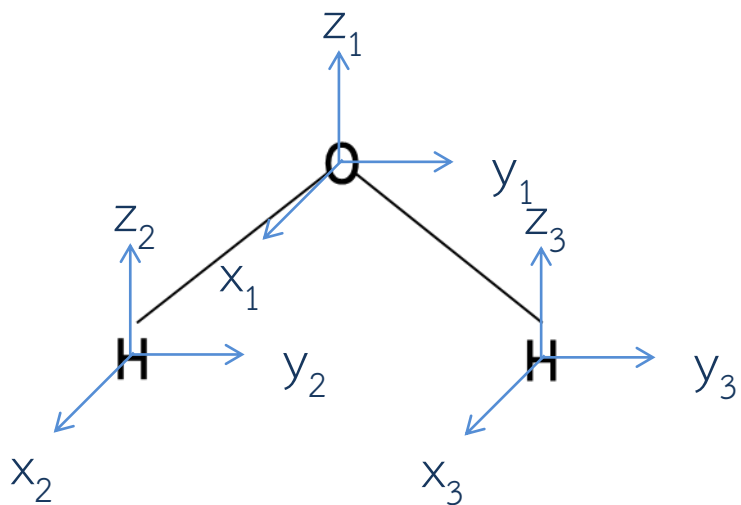
$\chi = -1$



$\sigma_{xz}$ :

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 \\ \hline 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & -1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 & 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$\chi = 1$

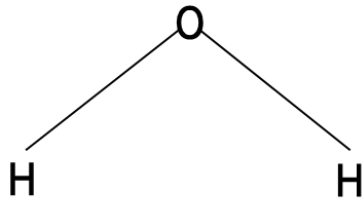


$\sigma_{yz} :$

|    |   |   |    |   |   |    |   |   |
|----|---|---|----|---|---|----|---|---|
| -1 | 0 | 0 | 0  | 0 | 0 | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 1 | 0 | 0  | 0 | 0 | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0 | 1 | 0  | 0 | 0 | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0 | 0 | -1 | 0 | 0 | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0 | 0 | 0  | 1 | 0 | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0 | 0 | 0  | 0 | 1 | 0  | 0 | 0 |
| 0  | 0 | 0 | 0  | 0 | 0 | -1 | 0 | 0 |
| 0  | 0 | 0 | 0  | 0 | 0 | 0  | 1 | 0 |
| 0  | 0 | 0 | 0  | 0 | 0 | 0  | 0 | 1 |

$$\chi = 3$$

ตัวอย่าง จงหาตัวแทนชนิดลดทอนได้ที่เป็นตัวแทนการกระทำสมมาตรที่มีต่อการกระจัดของแต่ละอะตอมโมเลกุลของน้ำ ( $\tau_{3N}$ )



| $C_{2v} (2mm)$ | $E$ | $C_2$ | $\sigma_v (xz)$ | $\sigma'_v (yz)$ | $h = 4$  |                 |
|----------------|-----|-------|-----------------|------------------|----------|-----------------|
| $A_1$          | 1   | 1     | 1               | 1                | $z$      | $x^2, y^2, z^2$ |
| $A_2$          | 1   | 1     | -1              | -1               | $R_z$    | $xy$            |
| $B_1$          | 1   | -1    | 1               | -1               | $x, R_y$ | $zx$            |
| $B_2$          | 1   | -1    | -1              | 1                | $y, R_x$ | $yz$            |

| $C_{2v}$                                     | $E$          | $C_{2(z)}$    | $\sigma_{xz}$ | $\sigma_{yz}$ |
|----------------------------------------------|--------------|---------------|---------------|---------------|
| จำนวนอะตอมที่ไม่เปลี่ยนตำแหน่ง               | 3            | 1             | 1             | 3             |
| ชนิดของอะตอมที่ไม่เปลี่ยนตำแหน่ง             | 0            | 0             | 0             | 0, 2H         |
| $\chi$ / atom                                | 3            | -1            | 1             | 1             |
| จำนวนอะตอมที่ไม่เปลี่ยนตำแหน่ง $\times \chi$ | $3 \times 3$ | $1 \times -1$ | $1 \times 1$  | $3 \times 1$  |
| $\tau_{3N}$                                  | 9            | -1            | 1             | 3             |

ตัวแทนที่ลดทอนได้ (Reducible representation)

# ตารางแคแรคเตอร์ (Character table)

| Point group      |       | Class of symmetry operations |       |                 |                  | Order of group |                 |
|------------------|-------|------------------------------|-------|-----------------|------------------|----------------|-----------------|
| $C_{2v} (2mm)$   |       | $E$                          | $C_2$ | $\sigma_v (xz)$ | $\sigma'_v (yz)$ | $h = 4$        |                 |
| Mulliken symbols | $A_1$ | 1                            | 1     | 1               | 1                | $z$            | $x^2, y^2, z^2$ |
|                  | $A_2$ | 1                            | 1     | -1              | -1               | $R_z$          | $xy$            |
|                  | $B_1$ | 1                            | -1    | 1               | -1               | $x, R_y$       | $zx$            |
|                  | $B_2$ | 1                            | -1    | -1              | 1                | $y, R_x$       | $yz$            |

ตัวแทนที่ลดทอนไม่ได้ (Irreducible representations)

base

สูตรลดทอน

$$f = \frac{1}{h} \sum \chi_R \chi_I N$$

f = จำนวนครั้ง

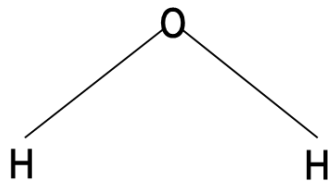
h = order

$\chi_R$  = แคแรคเตอร์ชนิดลดทอนได้

$\chi_I$  = แคแรคเตอร์ชนิดลดทอนไม่ได้ (ดูจากตาราง)

N = จำนวนการกระทำสมมาตรแต่ละคลาส

ตัวอย่าง จาก  $\tau_{3N}$  จงลดทอนให้อยู่ในรูปผลบวกของตัวแทนที่ลดทอนไม่ได้ (Irreducible representation)



| $C_{2v} (2mm)$ | $E$ | $C_2$ | $\sigma_v (xz)$ | $\sigma'_v (yz)$ | $h = 4$  |                 |
|----------------|-----|-------|-----------------|------------------|----------|-----------------|
| $A_1$          | 1   | 1     | 1               | 1                | $z$      | $x^2, y^2, z^2$ |
| $A_2$          | 1   | 1     | -1              | -1               | $R_z$    | $xy$            |
| $B_1$          | 1   | -1    | 1               | -1               | $x, R_y$ | $zx$            |
| $B_2$          | 1   | -1    | -1              | 1                | $y, R_x$ | $yz$            |

| $C_{2v}$    | $E$ | $C_{2(z)}$ | $\sigma_{xz}$ | $\sigma_{yz}$ |
|-------------|-----|------------|---------------|---------------|
| $\tau_{3N}$ | 9   | -1         | 1             | 3             |

$$f = \frac{1}{h} \sum \chi_R \chi_I N$$

$$f(A_1) = (1/4) \sum (9 \times 1 \times 1) + (-1 \times 1 \times 1) + (1 \times 1 \times 1) + (3 \times 1 \times 1) = 1/4(9-1+1+3) = 3$$

$$f(A_2) = (1/4) \sum (9 \times 1 \times 1) + (-1 \times 1 \times 1) + (1 \times -1 \times 1) + (3 \times -1 \times 1) = 1/4(9-1-1-3) = 1$$

$$f(B_1) = (1/4) \sum (9 \times 1 \times 1) + (-1 \times -1 \times 1) + (1 \times 1 \times 1) + (3 \times -1 \times 1) = 1/4(9+1+1-3) = 2$$

$$f(B_2) = (1/4) \sum (9 \times 1 \times 1) + (-1 \times -1 \times 1) + (1 \times -1 \times 1) + (3 \times 1 \times 1) = 1/4(9+1-1+3) = 3$$

$$\therefore \tau_{3N} = 3A_1 + A_2 + 2B_1 + 3B_2$$

ตัวอย่าง จงลดทอนตัวแทนสมมาตรที่ลดทอนได้ต่อไปนี้

| $C_{3v}$    | E | $2C_3$ | $3\sigma_v$ |
|-------------|---|--------|-------------|
| $\tau_{3N}$ | 5 | 2      | 1           |

| $C_{3v} (3m)$ | E | $2C_3$ | $3\sigma_v$ | $h = 6$                                           |
|---------------|---|--------|-------------|---------------------------------------------------|
| $A_1$         | 1 | 1      | 1           | $z \quad x^2 + y^2, z^2$                          |
| $A_2$         | 1 | 1      | -1          | $R_z$                                             |
| E             | 2 | -1     | 0           | $(x, y) (R_x, R_y) \quad (x^2 - y^2, xy)(zx, yz)$ |

จาก 
$$f = \frac{1}{h} \sum \chi_R \chi_I N$$

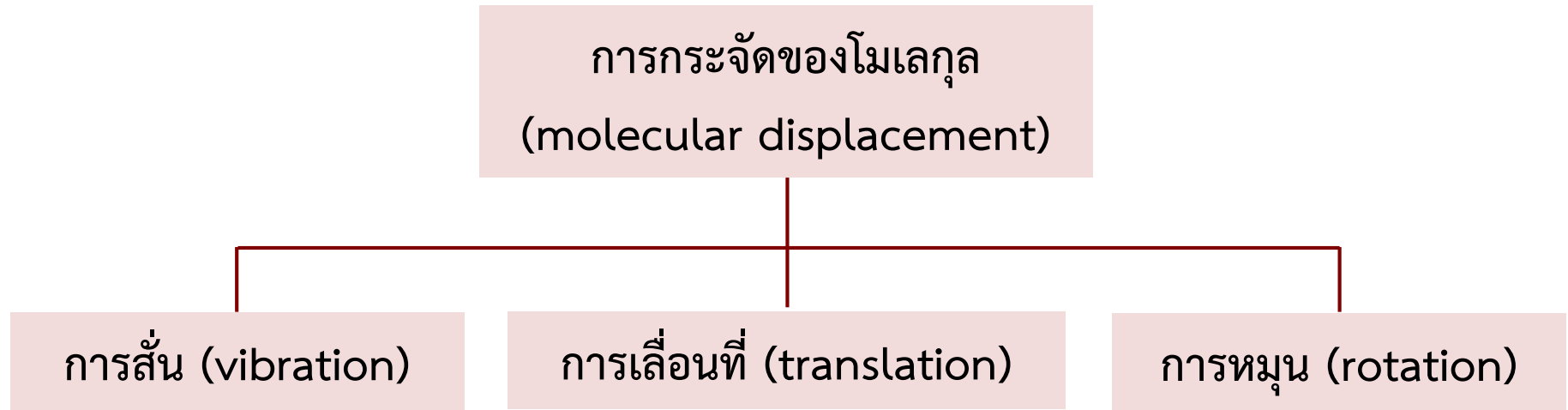
$$f(A_1) = (1/6) \sum (5 \times 1 \times 1) + (2 \times 1 \times 2) + (1 \times 1 \times 3) = 1/6(5+4+3) = 2$$

$$f(A_2) = (1/6) \sum (5 \times 1 \times 1) + (2 \times 1 \times 2) + (1 \times -1 \times 3) = 1/6(5+4-3) = 1$$

$$f(E) = (1/6) \sum (5 \times 2 \times 1) + (2 \times -1 \times 2) + (1 \times 0 \times 3) = 1/6(10-4+0) = 1$$

$$\therefore \tau_{3N} = 2A_1 + A_2 + E$$

# สมมาตรโมเลกุลกับการสั่นของโมเลกุล $\Rightarrow$ IR / Raman



โมเลกุลที่ประกอบด้วย N อะตอม  $\Rightarrow$  Degree of freedom =  $3N$

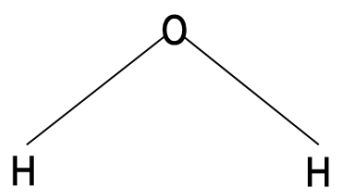
$$\tau_{3N} = \tau_{\text{vibration}} + \tau_{\text{translation}} + \tau_{\text{rotation}}$$

$$\tau_{\text{vibration}} = \tau_{3N} - \tau_{\text{translation}} - \tau_{\text{rotation}}$$

Degree of freedom สำหรับการสั่นของโมเลกุล =  $3N - 6$  (*non-linear molecule*)

=  $3N - 5$  (*linear molecule*)

ตัวอย่าง จงหา  $\tau_{\text{vibration}}$  ของน้ำ  $\Rightarrow C_{2v} \rightarrow \tau_{3N} \rightarrow \tau_{\text{translation}} \rightarrow \tau_{\text{rotation}} \rightarrow \tau_{\text{vibration}}$



| $C_{2v} (2mm)$ | $E$ | $C_2$ | $\sigma_v (xz)$ | $\sigma'_v (yz)$ | $h = 4$                 |
|----------------|-----|-------|-----------------|------------------|-------------------------|
| $A_1$          | 1   | 1     | 1               | 1                | $z \quad x^2, y^2, z^2$ |
| $A_2$          | 1   | 1     | -1              | -1               | $R_z \quad xy$          |
| $B_1$          | 1   | -1    | 1               | -1               | $x, R_y \quad zx$       |
| $B_2$          | 1   | -1    | -1              | 1                | $y, R_x \quad yz$       |

| $C_{2v}$                                     | $E$          | $C_{2(z)}$    | $\sigma_{xz}$ | $\sigma_{yz}$ |
|----------------------------------------------|--------------|---------------|---------------|---------------|
| จำนวนอะตอมที่ไม่เปลี่ยนตำแหน่ง               | 3            | 1             | 1             | 3             |
| ชนิดของอะตอมที่ไม่เปลี่ยนตำแหน่ง             | 0            | 0             | 0             | 0, 2H         |
| $\chi$ / atom                                | 3            | -1            | 1             | 1             |
| จำนวนอะตอมที่ไม่เปลี่ยนตำแหน่ง $\times \chi$ | $3 \times 3$ | $1 \times -1$ | $1 \times 1$  | $3 \times 1$  |
| $\tau_{3N}$                                  | 9            | -1            | 1             | 3             |

| $C_{2v}$    | $E$ | $C_{2(z)}$ | $\sigma_{xz}$ | $\sigma_{yz}$ |
|-------------|-----|------------|---------------|---------------|
| $\tau_{3N}$ | 9   | -1         | 1             | 3             |

$$f = \frac{1}{h} \sum \chi_R \chi_I N$$

| $C_{2v} (2mm)$ | $E$ | $C_2$ | $\sigma_v (xz)$ | $\sigma'_v (yz)$ | $h = 4$             |
|----------------|-----|-------|-----------------|------------------|---------------------|
| $A_1$          | 1   | 1     | 1               | 1                | $z$ $x^2, y^2, z^2$ |
| $A_2$          | 1   | 1     | -1              | -1               | $R_z$ $xy$          |
| $B_1$          | 1   | -1    | 1               | -1               | $x, R_y$ $zx$       |
| $B_2$          | 1   | -1    | -1              | 1                | $y, R_x$ $yz$       |

$$f(A_1) = (1/4) \sum (9 \times 1 \times 1) + (-1 \times 1 \times 1) + (1 \times 1 \times 1) + (3 \times 1 \times 1) = 1/4(9-1+1+3) = 3$$

$$f(A_2) = (1/4) \sum (9 \times 1 \times 1) + (-1 \times 1 \times 1) + (1 \times -1 \times 1) + (3 \times -1 \times 1) = 1/4(9-1-1-3) = 1$$

$$f(B_1) = (1/4) \sum (9 \times 1 \times 1) + (-1 \times -1 \times 1) + (1 \times 1 \times 1) + (3 \times -1 \times 1) = 1/4(9+1+1-3) = 2$$

$$f(B_2) = (1/4) \sum (9 \times 1 \times 1) + (-1 \times -1 \times 1) + (1 \times -1 \times 1) + (3 \times 1 \times 1) = 1/4(9+1-1+3) = 3$$

$$\tau_{3N} = 3A_1 + A_2 + 2B_1 + 3B_2 \text{ (degree of freedom = 9)}$$

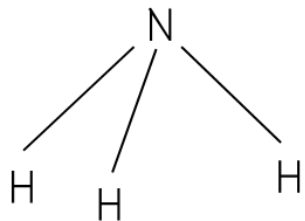
$$\tau_{\text{translation}} = A_1 + B_1 + B_2 \text{ (degree of freedom = 3)}$$

$$\tau_{\text{rotation}} = A_2 + B_1 + B_2 \text{ (degree of freedom = 3)}$$

$$\begin{aligned} \therefore \tau_{\text{vibration}} &= [3A_1 + A_2 + 2B_1 + 3B_2] - [A_1 + B_1 + B_2] - [A_2 + B_1 + B_2] \\ &= 2A_1 + B_2 \text{ (degree of freedom = 3)} \end{aligned}$$

## ตัวอย่าง จงหา $\tau_{\text{vibration}}$ ของแอมโมเนีย

$\text{NH}_3 \Rightarrow$  Point group:  $C_{3v}$



| $C_{3v} (3m)$ | $E$ | $2C_3$ | $3\sigma_v$ | $h = 6$             |                           |
|---------------|-----|--------|-------------|---------------------|---------------------------|
| $A_1$         | 1   | 1      | 1           | $z$                 | $x^2 + y^2, z^2$          |
| $A_2$         | 1   | 1      | -1          | $R_z$               |                           |
| $E$           | 2   | -1     | 0           | $(x, y) (R_x, R_y)$ | $(x^2 - y^2, xy)(zx, yz)$ |

| $C_{3v}$                         | $E$   | $2C_3$ | $3\sigma_v$ |
|----------------------------------|-------|--------|-------------|
| จำนวนอะตอมที่ไม่เปลี่ยนตำแหน่ง   | 4     | 1      | 2           |
| ชนิดของอะตอมที่ไม่เปลี่ยนตำแหน่ง | N, 3H | N      | N, H        |
| $\chi$ / atom                    | 3     | 0      | 1           |
| $\tau_{3N}$                      | 12    | 0      | 2           |

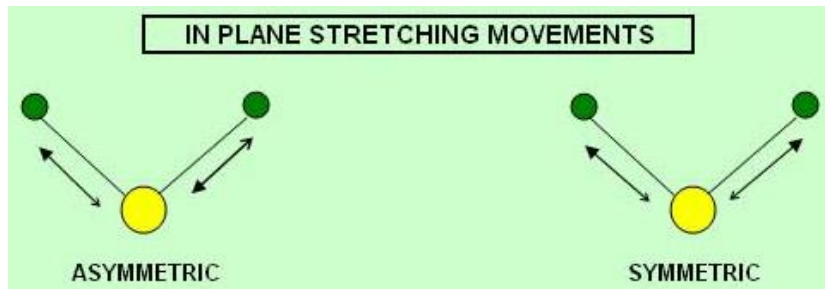
ตัวอย่าง จงหา  $\tau_{\text{vibration}}$  ของแอมโมเนีย (ต่อ)

ตัวอย่าง จงหา  $\tau_{\text{vibration}}$  ของ (1)  $\text{XeF}_4$  และ (2)  $\text{CH}_4$

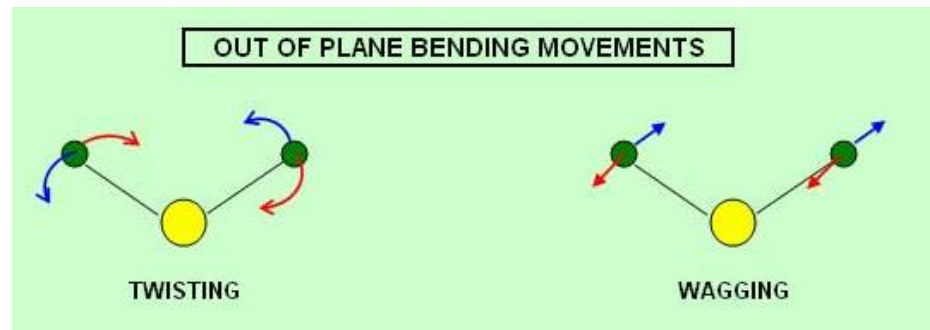
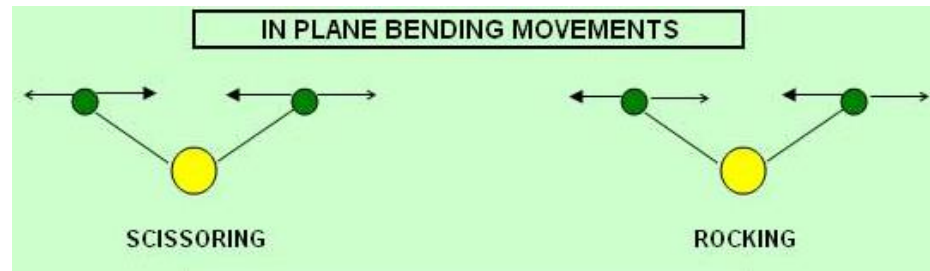
# การสั่นแบบต่างๆ ในโมเลกุล

แบบการสั่นของโมเลกุล  
(mode of molecular vibration)

การสั่นแบบยืดหด (stretching)

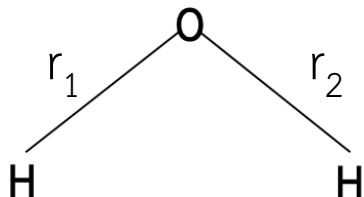


การสั่นแบบโก่งงอ (bending)



$$\tau_{\text{vibration}} = \tau_{\text{stretching}} + \tau_{\text{bending}}$$

ตัวอย่าง พิจารณาพันธะ O—H เพื่อหา  $\tau_{\text{stretching}}$  ของน้ำ



| $C_{2v} (2mm)$ | $E$ | $C_2$ | $\sigma_v (xz)$ | $\sigma'_v (yz)$ | $h = 4$            |
|----------------|-----|-------|-----------------|------------------|--------------------|
| $A_1$          | 1   | 1     | 1               | 1                | $z, x^2, y^2, z^2$ |
| $A_2$          | 1   | 1     | -1              | -1               | $R_z, xy$          |
| $B_1$          | 1   | -1    | 1               | -1               | $x, R_y, zx$       |
| $B_2$          | 1   | -1    | -1              | 1                | $y, R_x, yz$       |

| $C_{2v}$                       | $E$          | $C_{2(z)}$   | $\sigma_{xz}$ | $\sigma_{yz}$ |
|--------------------------------|--------------|--------------|---------------|---------------|
| จำนวนพันธะที่ไม่เปลี่ยนตำแหน่ง | 2            | 0            | 0             | 2             |
| $\chi$ / bond                  | 1            | 1            | 1             | 1             |
| $\tau_{\text{O-H}}$            | $2 \times 1$ | $0 \times 1$ | $0 \times 1$  | $2 \times 1$  |
|                                | 2            | 0            | 0             | 2             |

| $C_{2v}$     | E | $C_{2(z)}$ | $\sigma_{xz}$ | $\sigma_{yz}$ |
|--------------|---|------------|---------------|---------------|
| $\tau_{O-H}$ | 2 | 0          | 0             | 2             |

| $C_{2v} (2mm)$ | E | $C_2$ | $\sigma_v (xz)$ | $\sigma'_v (yz)$ | $h = 4$  |                 |
|----------------|---|-------|-----------------|------------------|----------|-----------------|
| $A_1$          | 1 | 1     | 1               | 1                | $z$      | $x^2, y^2, z^2$ |
| $A_2$          | 1 | 1     | -1              | -1               | $R_z$    | $xy$            |
| $B_1$          | 1 | -1    | 1               | -1               | $x, R_y$ | $zx$            |
| $B_2$          | 1 | -1    | -1              | 1                | $y, R_x$ | $yz$            |

ลดทอนจากสูตร จาก 
$$f = \frac{1}{h} \sum \chi_R \chi_I N$$

$$f(A_1) = (1/4) \sum (2 \times 1 \times 1) + (0 \times 1 \times 1) + (0 \times 1 \times 1) + (2 \times 1 \times 1) = 1/4(2+0+0+2) = 1$$

$$f(A_2) = (1/4) \sum (2 \times 1 \times 1) + (0 \times 1 \times 1) + (0 \times -1 \times 1) + (2 \times 1 \times -1) = 1/4(2+0+0-2) = 0$$

$$f(B_1) = (1/4) \sum (2 \times 1 \times 1) + (0 \times -1 \times 1) + (0 \times 1 \times 1) + (2 \times -1 \times 1) = 1/4(2+0+0-2) = 0$$

$$f(B_2) = (1/4) \sum (2 \times 1 \times 1) + (0 \times -1 \times 1) + (0 \times -1 \times 1) + (2 \times 1 \times 1) = 1/4(2+0+0+2) = 1$$

$$\therefore \tau_{O-H} = A_1 + B_2 \Rightarrow \tau_{\text{stretching}}$$

เนื่องจาก

$$\tau_{\text{vibration}} = 2A_1 + B_2$$

และ

$$\tau_{\text{vibration}} = \tau_{\text{stretching}} + \tau_{\text{bending}}$$

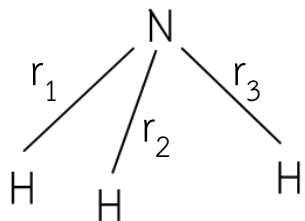
$\therefore$

$$\tau_{\text{bending}} = \tau_{\text{vibration}} - \tau_{\text{stretching}}$$

$$= [2A_1 + B_2] - [A_1 + B_2]$$

$$= A_1$$

ตัวอย่าง จงหา  $\tau_{\text{bending}}$  ของแอมโมเนีย ( $\tau_{\text{vibration}} = 2A_1 + 2E$ )



| $C_{3v} (3m)$ | $E$ | $2C_3$ | $3\sigma_v$ | $h = 6$             |                           |
|---------------|-----|--------|-------------|---------------------|---------------------------|
| $A_1$         | 1   | 1      | 1           | $z$                 | $x^2 + y^2, z^2$          |
| $A_2$         | 1   | 1      | -1          | $R_z$               |                           |
| $E$           | 2   | -1     | 0           | $(x, y) (R_x, R_y)$ | $(x^2 - y^2, xy)(zx, yz)$ |

| $C_{3v}$                   | $E$ | $2C_3$ | $3\sigma_v$ |
|----------------------------|-----|--------|-------------|
| จำนวนพันธะที่ไม่เคลื่อนที่ | 3   | 0      | 1           |
| $\chi$ / bond              | 1   | 1      | 1           |
| $\tau_{\text{N-H}}$        | 3   | 0      | 1           |

ลดทอนจากสูตร  $f = \frac{1}{h} \sum \chi_R \chi_I N \Rightarrow \tau_{\text{stretching}} = A_1 + E$

เนื่องจาก  $\tau_{\text{vibration}} = 2A_1 + 2E$

$\therefore \tau_{\text{bending}} = [2A_1 + 2E] - [A_1 + E] = A_1 + E$

# กฎการเลือกของสเปกโทรสโกปีของการสั่น $\Rightarrow$ IR / Raman

$$\int \psi_i^T \psi_f d\tau \neq 0$$

|       |          |                               |
|-------|----------|-------------------------------|
| เมื่อ | $\psi_i$ | ฟังก์ชันคลื่นของสถานะพื้น     |
|       | $T$      | ทรานซิชั่นโมเมนต์โอเปอเรเตอร์ |
|       | $\psi_f$ | ฟังก์ชันคลื่นของสถานะกระตุ้น  |
|       | $d\tau$  | การอินทิเกรตทั่วทั้งระบบ      |

IR  $\Rightarrow \int \psi_i \mu \psi_f d\tau \neq 0$  เมื่อ  $\mu$  = Dipole moment

Raman  $\Rightarrow \int \psi_i \mu \psi_f d\tau \neq 0$  เมื่อ  $\mu$  = Polarizability tensor

Infrared spectroscopy พิจารณาการสั่นในโมเลกุลน้ำ มี 3 แบบ คือ  $2A_1$  และ  $B_2$

| $C_{2v} (2mm)$ | $E$ | $C_2$ | $\sigma_v (xz)$ | $\sigma'_v (yz)$ | $h = 4$  |                 |
|----------------|-----|-------|-----------------|------------------|----------|-----------------|
| $A_1$          | 1   | 1     | 1               | 1                | $z$      | $x^2, y^2, z^2$ |
| $A_2$          | 1   | 1     | -1              | -1               | $R_z$    | $xy$            |
| $B_1$          | 1   | -1    | 1               | -1               | $x, R_y$ | $zx$            |
| $B_2$          | 1   | -1    | -1              | 1                | $y, R_x$ | $yz$            |

$\therefore$  สถานะการสั่นของน้ำมี 3 สถานะ คือ  $A_1$   $A_1$  และ  $B_2$   
 สถานะพื้นของการสั่น คือ  $A_1 \Rightarrow \psi_1$   
 สถานะกระตุ้น  $\psi_f$  คือ  $A_1$   $A_1$  และ  $B_2$   
 $\mu$  มีสมมาตรเหมือนกับการเลื่อนที่ตามแนวแกน  $x, y$  และ  $z \Rightarrow B_1$   $B_2$  และ  $A_1$

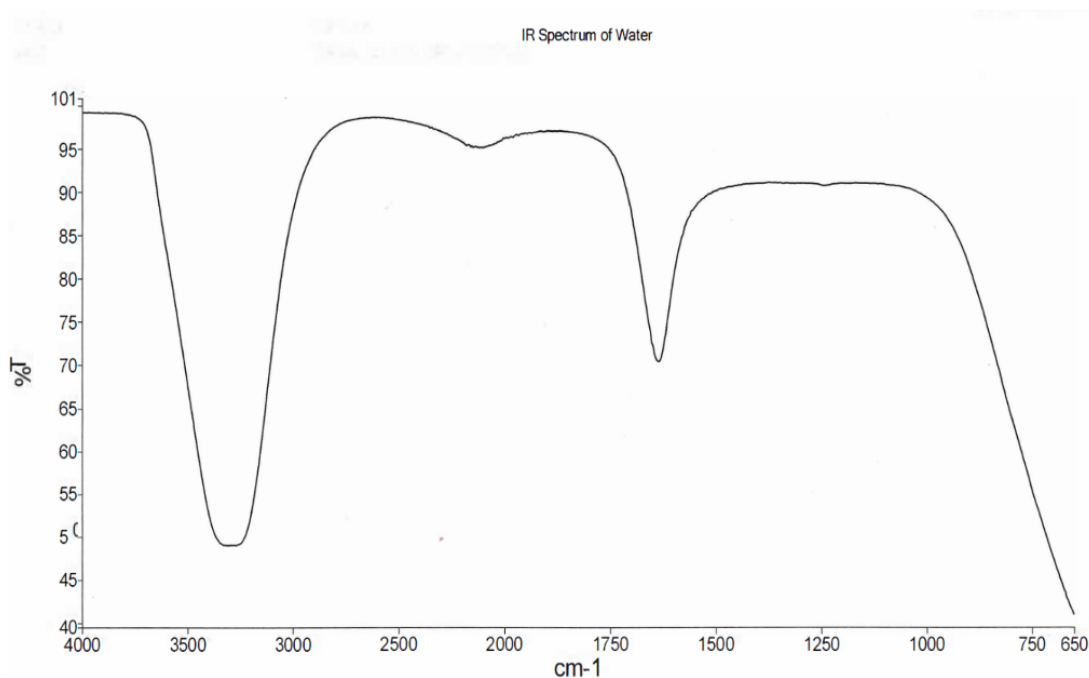
$$\therefore \int A_1 \begin{pmatrix} B_1 \\ B_2 \\ A_1 \end{pmatrix} A_1 d\tau \Rightarrow$$

$A_1 \times B_1 \times A_1 = B_1$   
 $A_1 \times B_2 \times A_1 = B_2$   
 $A_1 \times A_1 \times A_1 = A_1$

$\therefore B_1 \leftarrow A_1$       IR active

$$\therefore \int A_1 \begin{bmatrix} B_1 \\ B_2 \\ A_1 \end{bmatrix} B_2 d\tau \Rightarrow \begin{aligned} A_1 \times B_1 \times B_2 &= A_2 \\ A_1 \times B_2 \times B_2 &= A_1 \\ A_1 \times A_1 \times B_2 &= B_2 \end{aligned}$$

$\therefore B_2 \leftarrow A_1$  IR active



20-25cm 5\_201 Sample 003 By Lab User Date Wednesday, July 27 2016

Raman spectroscopy การสั่นในโมเลกุลน้ำทั้ง 3 แบบ คือ  $2A_1$  และ  $B_2$

| $C_{2v} (2mm)$ | $E$ | $C_2$ | $\sigma_v (xz)$ | $\sigma'_v (yz)$ | $h = 4$             |
|----------------|-----|-------|-----------------|------------------|---------------------|
| $A_1$          | 1   | 1     | 1               | 1                | $z$ $x^2, y^2, z^2$ |
| $A_2$          | 1   | 1     | -1              | -1               | $R_z$ $xy$          |
| $B_1$          | 1   | -1    | 1               | -1               | $x, R_y$ $xz$       |
| $B_2$          | 1   | -1    | -1              | 1                | $y, R_x$ $yz$       |

$\therefore$  สถานะการสั่นของน้ำ 3 สถานะ คือ  $A_1$   $A_1$  และ  $B_2$   
 สถานะพื้นของการสั่น คือ  $A_1 \Rightarrow \psi_i$   
 สถานะกระตุ้น  $\psi_f$  คือ  $A_1$   $A_1$  และ  $B_2$   
 การทรานซิชันที่ทำให้เกิดการเปลี่ยนแปลง Polarization มีสมมาตรเหมือนกับ  $x^2$   $y^2$   $z^2$   $xy$   $xz$  และ  $yz$

$$\therefore \int A_1 \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \\ B_1 \\ B_2 \end{pmatrix} A_1 d\tau \Rightarrow$$

$$A_1 \times A_1 \times A_1 = A_1$$

$$A_1 \times A_2 \times A_1 = A_2$$

$$A_1 \times B_1 \times A_1 = B_1$$

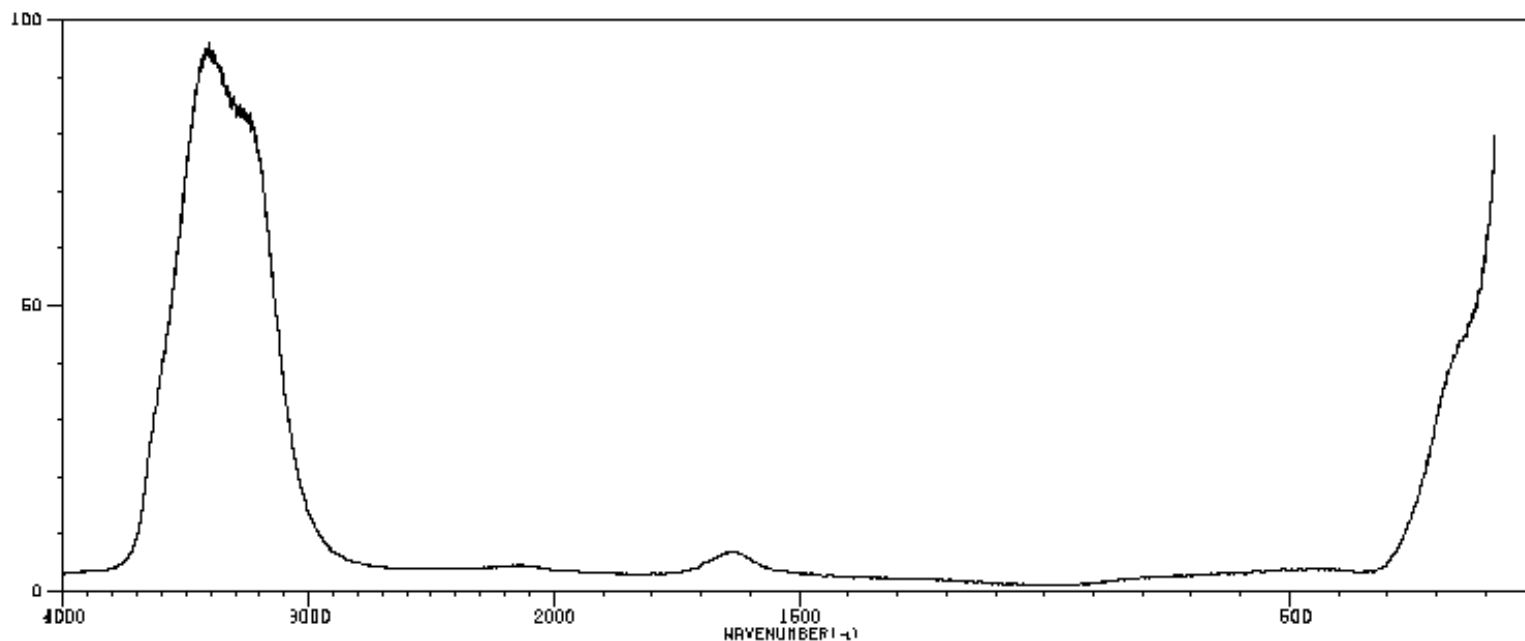
$$A_1 \times B_2 \times A_1 = B_2$$

$$\therefore A_1 \leftarrow A_1$$

Raman active

$$\therefore \int A_1 \begin{pmatrix} A_1 \\ A_2 \\ B_1 \\ B_2 \end{pmatrix} B_2 d\tau \Rightarrow \begin{aligned} A_1 \times A_1 \times B_2 &= B_2 \\ A_1 \times A_2 \times B_2 &= B_1 \\ A_1 \times B_1 \times B_2 &= A_2 \\ A_1 \times B_2 \times B_2 &= A_1 \end{aligned}$$

$\therefore B_2 \leftarrow A_1$   
Raman active



ตัวอย่าง จงทำนาย IR และ Raman spectrum ของไอออนซัลเฟต ( $\text{SO}_4^{2-}$ )